

NHR-8300B 系列蓝屏调节记录仪保持寄存器(2015.01.05 版本)

表一 0x04 读取命令对应的输入寄存器地址表。

序号	输入寄存器地址 (十进制)	参数名称	数据格式	类型	备注
动态变量					
1	00	通道 1 测量值	Float	只读	
2	02	通道 2 测量值	Float	只读	
.....	Float	只读	
n	2*(n-1)	通道 n 测量值	Float	只读	n=1~24: 通道号
.....	Float	只读	
23	44	通道 23 测量值	Float	只读	
24	46	通道 24 测量值	Float	只读	
25	48	回路 1 设定值	Float	只读	
.....	Float	只读	
n	2*(n-1)+48	回路 n 设定值	Float	只读	n=1~8: PID 控制回路号
.....	Float	只读	
32	62	回路 8 设定值	Float	只读	
33	64	回路 1 输出值	Float	只读	0.0~1.0 表示 0.0~100.0%; ★有相应的保持寄存器可写。
.....	Float	只读	
n	2*(n-1)+64	回路 n 输出值	Float	只读	n=1~8: PID 控制回路号
.....	Float	只读	
40	78	回路 8 输出值	Float	只读	
41	80	回路 1 手自动状态	Char	只读	0: 手动, 1: 自动 ★有相应的保持寄存器可写。
.....			
n	(n-1)+80	回路 n 手自动状态	Char	只读	n=1~8: PID 控制回路号
.....			
48	87	回路 8 手自动状态	Char	只读	
49	88	触点输出状态	Long	只读	第 0~17 位分别代表第 1~18 个触点输出状态, 0: 断开, 1: 闭合。

表二 0x03 读取命令和 0x06/0x10 写入命令对应的保持寄存器地址表。

序号	寄存器地址 (十进制)	参数名称	数据格式	类型	备注
仪表型号					

1	0	仪表型号	Char	只读	蓝屏 PID 无纸记录调节仪 0x266	
仪表组态参数						
1	1	语言选择	Char	读写		
2	2	预留	Char			
3	3	冷端调整	Short	读写	通讯的数据是调整值放大 10 倍后的值。例：冷端调整值 -1.0，那么通讯数据就是-10。	
4	4	设备地址	Char	读写		
5	5	断线处理	Char	读写		
6	6	波特率	Char	读写		
7	7	IP 地址第 1, 2 字节	Short	读写	例：IP 地址是 192. 168. 100. 2，那么寄存器地址从低到高两个字节分别就是 192、168。	
8	8	IP 地址第 3, 4 字节	Short	读写	如上例，寄存器地址从低到高两个字节分别就是 100、2。	
9	9	以太网端口号	Short	读写		
10	10	打印间隔	Short	读写		
11	11	打印开始时间的时	Char	读写		
12	12	打印开始时间的分	Char	读写		
13	13	报警打印	Char	读写		
14	14	输入通道号	Char	读写	取值范围：0~59（注 1）	
15	15	位号第 1, 2 字符	Short	读写	参见仪表操作手册的“通道参数”	
16	16	位号第 3, 4 字符	Short	读写		
17	17	位号第 5, 6 字符	Short	读写		
18	18	位号第 7, 8 字符	Short	读写		
19	19	输入类型	Char	读写		
20	20	单位第 1, 2 字符	Short	读写		
21	21	单位第 3, 4 字符	Short	读写		
22	22	单位第 5, 6 字符	Short	读写		
23	23	通道小数点	Char	读写		
24	24	量程下限	Float	读写		
25	26	量程上限	Float	读写		
26	28	累积功能	Char	读写		
27	29	滤波系数	Char	读写		
28	30	信号切除	Short	读写		是参数放大 10 倍后的值
29	31	线性修正比例系数 k	Float	读写		参见仪表操作手册的“通道参数”
30	33	线性修正零点系数 b	Float	读写		
31	35	报警类型	Char	读写	0~3：下下限、下限、上限、上上限	
32	36	报警功能	Char	读写		
33	37	报警触点	Char	读写		

34	38	报警值	Float	读写	
35	40	报警回差	Float	读写	
36	42	输出通道号	Char	读写	取值范围：0~11（注3）
37	43	输入通道	Char	读写	参见仪表操作手册的“输出参数”
38	44	输出类型	Char	读写	
39	45	输出下限	Float	读写	
40	47	输出上限	Float	读写	
41	49	输出修正比例系数 k	Float	读写	
42	51	输出修正零点系数 b	Float	读写	
43	53	关闭液晶显示	Char	读写	
44	54	循环显示时间	Char	读写	
45	55	开机画面	Char	读写	
46	56	保留			
47	57	保留			
48	58	保留			
49	59	保留			
50	60	保留			
51	61	保留			
52	62	记录模式	Char	读写	参见仪表操作手册的“记录参数”
53	63	记录间隔	Char	读写	
54	64	记录类型	Char	读写	
55	65	上电记录	Char	读写	
56	66	记录触发	Char	读写	
57	67	手动触发	Char	读写	
58	68	报警触发输入通道	Char	读写	
59	69	报警触发报警类型	Char	读写	
60	70	继电器触发继电器	Char	读写	
61	71	定时触发起始：时	Char	读写	
62	72	定时触发起始：分	Char	读写	
63	73	定时触发起始：秒	Char	读写	
64	74	定时触发结束：时	Char	读写	
65	75	定时触发结束：分	Char	读写	
66	76	定时触发结束：秒	Char	读写	
67	77	控制回路	Char	读写	取值范围：0~7（注4）
68	78	输入通道	Char	读写	
69	79	控制类型	Char	读写	0：温度控制 1：经典控制
70	80	作用方式	Char	读写	
71	81	输出类型	Char	读写	
72	82	输出周期	Char	读写	
73	83	输出下限	Short	读写	0~1000 表示 0~100.0%
74	84	输出上限	Short	读写	0~1000 表示 0~100.0%
75	85	抑制系数	Char	读写	
76	86	设定输入	Char	读写	

77	87	积分时间	Short	读写	
78	88	微分时间	Short	读写	
79	89	比例带	Float	读写	
80	91	设定值	Float	读写	
81	93	上电模式	Char	读写	
82	94	开始段号	Char	读写	取值范围：0~35
83	95	循环段号	Char	读写	
84	96	时间单位	Char	读写	
85	97	设定段号	Char	读写	
86	98	段起始设定值	Float	读写	
87	100	段时间长度	Short	读写	
88	101	控制回路报警通道	Char	读写	取值范围：0~3（注5）
89	102	报警功能	Char	读写	
90	103	报警类型	Char	读写	
91	104	报警触点	Char	读写	
92	105	报警值	Float	读写	
93	107	报警回差	Float	读写	
94	2*(n-1)+120	回路 1 输出值	Float	读写	0.0~1.0 表示 0.0~100.0%； ★ 在手动状态，可读写；在自动状态，只读。
95	Float	读写	
96		回路 n 输出值	Float	读写	n=1~8：PID 控制回路号
97		Float	读写	
98	134	回路 8 输出值	Float	读写	
99	136	回路 1 手自动状态	Char	读写	0：手动，1：自动
100				
101	(n-1)+136	回路 n 手自动状态	Char	读写	n=1~8：PID 控制回路号
102				
103	143	回路 8 手自动状态	Char	读写	
104	180	设备名称 1, 2 字符	Short	读写	
105	181	设备名称 3, 4 字符	Short	读写	
106	182	设备名称 5, 6 字符	Short	读写	
107	183	设备名称 7, 8 字符	Short	读写	
108	184	设备名称 9, 10 字符	Short	读写	
109	185	设备名称 11, 12 字符	Short	读写	
110	186	设备名称 13, 14 字符	Short	读写	注：第 14 字符必须为 0

注 1：二十四路输入通道的参数共用同一个寄存器地址，通过输入通道号（寄存器地址 14）来确定是哪一个通道的参数。所以要读写某通道参数时，必须预先已设置输入通道号。

注 2：每个输入通道有四组报警类型，即下下限报警、下限报警、上限报警、上上限报警，这四组报警类型共用同一个寄存器地址，通过报警类型（寄存器地址 35）来确定是哪一组报警类型的参数。所以要读写某输入通道的报警参数，必须预先已设置报警类型。

注 3: 十二路变送通道的参数共用同一个寄存器地址, 通过变送通道号(寄存器地址 42)来确定是哪一个通道的参数。所以要读写某变送通道参数时, 必须预先已设置变送通道号。

注 4: 蓝屏调节记录仪最多支持 8 个控制回路, 所有控制回路的参数(包括控制参数、设定曲线和控制报警等)共用同一个寄存器地址, 通过控制回路号(寄存器地址 77)来确定是哪一个控制回路的参数。所以要读写某控制回路参数时, 必须预先已设置控制回路号。

注 5: 蓝屏调节记录仪每个控制回路有四个报警通道, 寄存器地址 101。要读写某报警通道参数时, 必须预先已设置报警通道号。